## Правила выполнения локации

- 1. Найдите положение точек FLP и RLP путём выведения цели в центр окна.
- 2. Удерживая кнопку в точке FLP, получите прогнозируемую глубину приёмника.
- 3. Найдите положение линии LL путём центровки линии в окне между точками FLP и RLP.
- 4. Проверьте показания глубины удерживая кнопку на линии LL.



## Геометрическое положение точек локации расположенного под наклоном зонда



При наклоне зонда точки FLP и RLP расположены на разном расстоянии от линии LL.

## Вид сверху на экран режима локации

(5)



#### Экран прогнозируемой глубины ("Цель в окне" только в точке FLP)

Более подробная информация приводится в Руководстве оператора системы F5<sup>®</sup>. которое можно посмотреть по адресу www.digitrak.com. Если у вас появятся какие-либо вопросы, позвоните в отдел по работе с заказчиками по телефону +7.499.281.8177 или обратитесь в местное представительство фирмы DCI.





Выделение функций меню выполняется переключателем, а включение выбранной функции - нажатием на кнопку. При выполнении локации приёмник должен быть включён в режиме локации.



## Меню параметров системы

Меню параметров используется для установки единиц измерения глубины и уклона, параметров телеметрического канала и прочих параметров.

ПРИМЕЧАНИЕ: Параметры дистанционного дисплея должны соответствовать параметрам приёмника.



## Меню расстояния от приёмника до поверхности земли (HAG)

Меню HAG используется для ввода расстояния HAG. Это расстояние от нижней части корпуса приёмника до поверхности земли когда приёмник удерживается в руке в положении стоя. После установки величины HAG вы можете получить точную величину глубины под поверхностью земли без установки приёмника на землю.

## Проверка шумового фона

Включите приёмник в режим локации и не включая зондов вблизи от приёмника пройдите по требуемой трассе бурения чтобы проверить уровень помех. Отметьте все участки с повышенным шумовым фоном (на приводимом ниже рисунке такой участок отмечен красными флажками)



#### Проверка уровня шумового фона одним рабочим

Приёмник F5 может работать на пяти различных частотах. Используйте частоту с наименьшим уровнем помех.



2

## Меню выбора зонда и аккумуляторов зонда

- 1. Убедитесь чтобы указанный на пиктограмме глобуса на зонде номер соответствовал номеру на экране запуска приёмника.
- Установите аккумуляторы. Аккумуляторы двухчастотных зондов должны устанавливаться при соответствующей ориентации зонда (вверх или вниз).
- 3. Выберите тип и частоту зонда в меню выбора зонда



Меню выбора зонда

# Меню калибровки

Калибровка должна выполняться при отсутствии внешних помех. Калибровка должна проверяться ежедневно. При выполнении калибровки зонд должен быть установлен в зонд корпус.

Ņ

P

~

Continue

- 1. Положите корпус с зондом на горизонтальную поверхность на
- расстоянии 3 м от приёмника (измерение следует выполнять от внутреннего края приёмника как показано на рисунке).
- 2. Запишите уровень сигнала.
- Выберите из меню калиб-ровки функцию калибровки по 1 точке и следуйте инструкциям на экране.
- Проверьте калибровку переместив приёмник на ±1.5 м.



<sup>(</sup>) 1

10' (or 3 m)

F5 19.2

×

Посмотрите обучающие видеозаписи по системе DigiTrak на сайте YouTube по адресу www.youtube.com/dcikent

## Включение дистанционного дисплея

(3)

- Установите аккумулятор или подключите электро- питание постоянного тока.
- Для включения устройства в дистанционном режиме нажмите и удерживайте кнопку ввода в течение 2 секунд.
- Для включения основного меню нажмите на кнопку со стрелкой вниз.

## Основное меню дисплея



Выбор требуемой позиции меню выполняется кнопками со стрелками, а включение выбранной функции - нажатием на кнопку ввода. При выполнении локации дистанционный дисплей должен быть включён в дистанционном режиме.

## Меню параметров дистанционного режима

Меню параметров дистанционного режима используется для настройки телеметрического канала, единиц измерения и прочих параметров для того, чтобы они соответствовали параметрам приёмника.

## Экран дистанционного режима



(4)

перемещения

Кнопки

Кнопка ввода